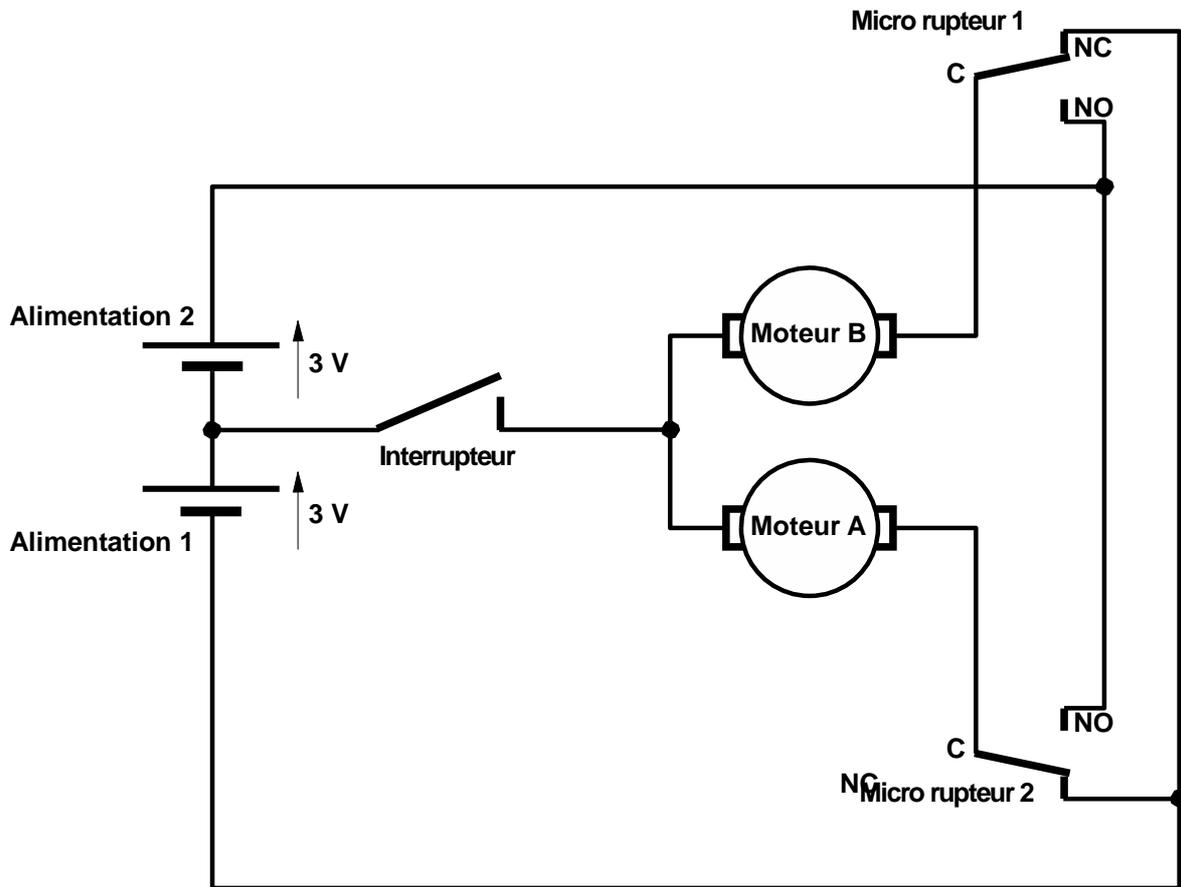
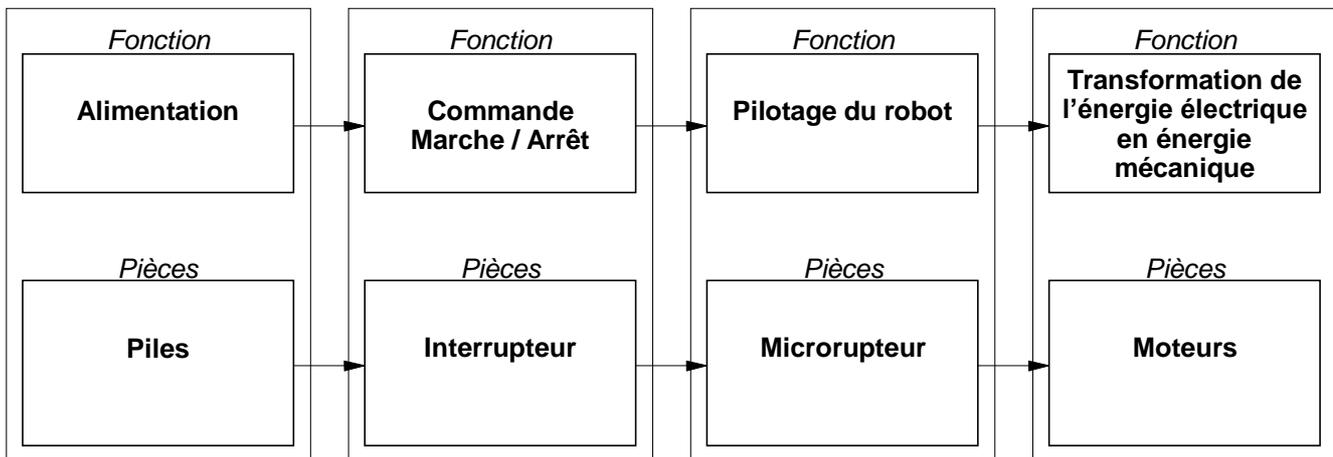
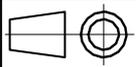


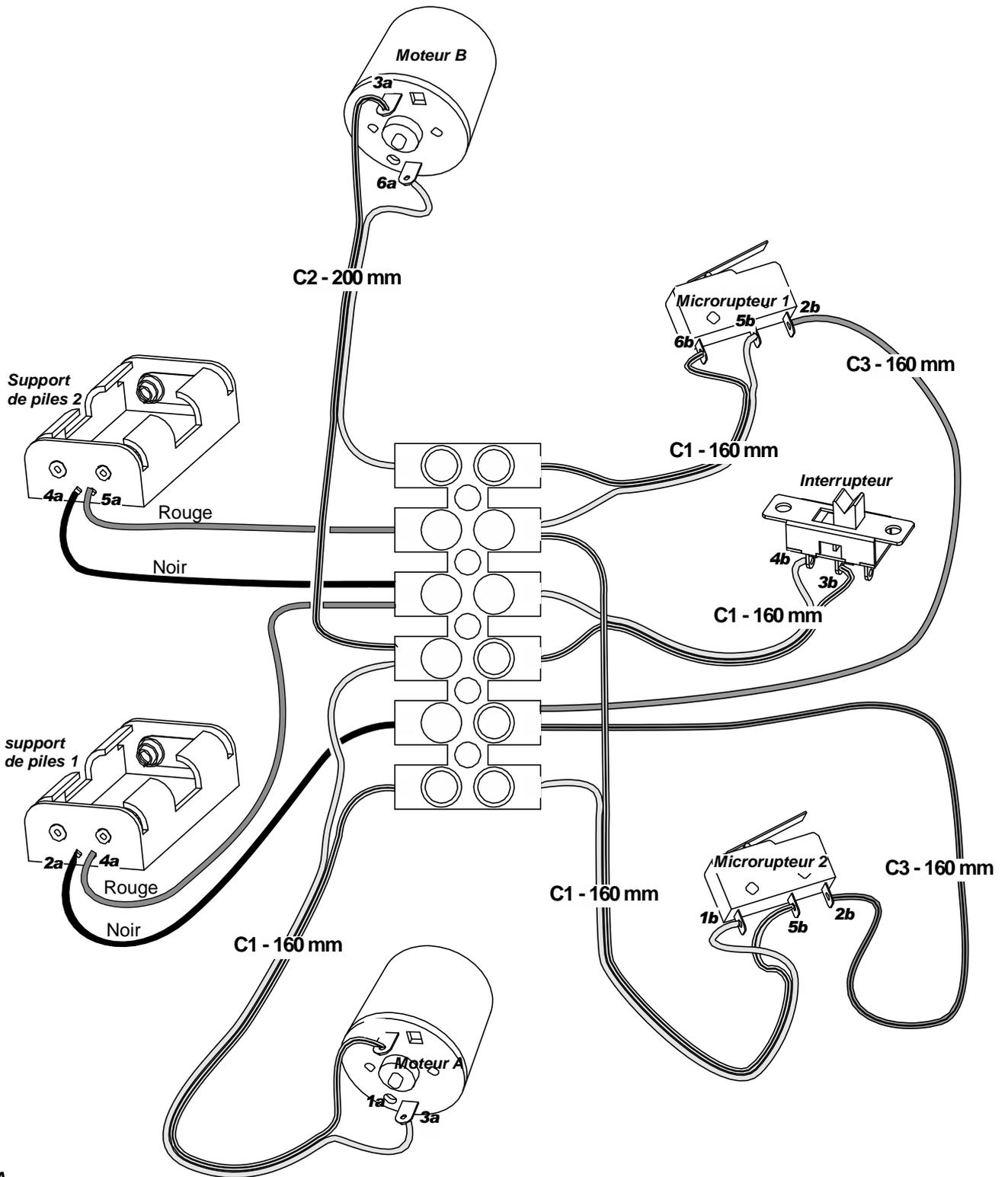
## Schéma structurel



## Schéma fonctionnel



		A4	PROJET <b>Hexatec</b> Moustache	PARTIE <b>Circuit électrique</b>
	Collège	Classe	TITRE DU DOCUMENT	
	Nom	Date	Schéma structurel et schéma fonctionnel	



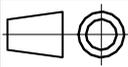
**NOTA**

Il n'est pas possible de donner ici une règle de polarité pour le câblage des moteurs.

En effet selon les séries approvisionnées, les repères des bornes en faces arrières des moteurs peuvent être différents.

Il convient donc de tester le premier exemplaire de série pour fixer la consigne de polarité afin que le robot avance correctement.

Le câblage sur bornier permet d'inverser facilement les polarités des moteurs.

 <b>TECHNOLOGIE AU COLLEGE</b>		<b>A4</b>	PROJET <b>Hexatec</b> Moustache	PARTIE <b>Circuit électrique</b>
	Collège	Classe	TITRE DU DOCUMENT	
	Nom	Date	<b>Plan de câblage</b>	